



PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number: 60052574 A

(43) Date of publication of application: 25 . 03 . 85

(51) Int. CI

C23C 14/56

(21) Application number: 58160388

(22) Date of filing: 02 . 09 . 83

(71) Applicant:

HITACHI LTD

(72) Inventor:

TATEISHI HIDEKI SHIMIZU TAMOTSU AIUCHI SUSUMU **IWASHITA KATSUHIRO NAKAMURA HIROSHI**

(54) CONTINUOUS SPUTTERING DEVICE

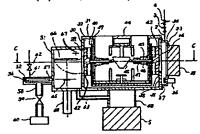
(57) Abstract:

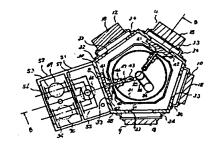
PURPOSE: To provide a titled device which improves the yield and production capacity of a stage for forming thin films to substrates by the constitution in which the substrates conveyed on a horizontal plane are successively subjected to a sputtering treatment in plural auxiliary vacuum chambers provided concentrically to the circumferential wall of a vacuum vessel made into a vertical cylindrical shape.

CONSTITUTION: Plural substrate holders 42 are provided at equal angular intervals to a rotary conveying means consisting of a drum 39 provided concentrically with a main vacuum chamber 32 connected to a vacuum pump 5 of a vacuum vessel 30 having a cylindrical shape in said main vacuum chamber. Openings 33 for auxiliary vacuum chambers 34 each provided with a sputtering unit 18, a vacuum valve 3, an evacuating port 35, etc. are provided to the side walls 38 of the vessel 30. Substrates 14 introduced through a taking-in/out chamber 52 and a loading chamber 51 are held by said holders 42 and the holders 42 are airtightly pressed to said openings 33 by driving means such as an air cylinder 44, a circular conical cam 45, a pusher 43, etc. The substrates 14 are thus subjected successively to the sputtering treatment under the treating conditions meeting the treating

stages by each of the chambers 43.

COPYRIGHT: (C)1985, JPO& Japio





⑫公開特許公報(A)

昭60-52574

@Int_Cl.4 C 23 C 14/56 識別記号

庁内整理番号

母公開 昭和60年(1985)3月25日

7537-4K

審査請求 未請求 発明の数 1 (全7頁)

❷発明の名称		連続スパツタ装置					
				• • • •		58-160388 58(1983) 9 月 2 日	
				ен п	DR PDI	30(1903) 3 / 1 2 Д	
0発	明	者	立 石	秀	樹	横浜市戸塚区吉田町292番地 術研究所内	株式会社日立製作所生産技
@発	眀	者	清 才	<	保	横浜市戸塚区吉田町292番地 術研究所内	株式会社日立製作所生産技
09発	明	者.	相	3	進	横浜市戸塚区吉田町292番地 術研究所内	株式会社日立製作所生産技
0発	眀	者	岩下	克	博	横浜市戸塚区吉田町292番地 術研究所内	株式会社日立製作所生産技
⑫発	明	者	中村	đ	宏	小平市上水本町1450番地 株	式会社日立製作所武蔵工場内
⑪出	願	人	株式会社日立製作所			東京都千代田区神田駿河台4丁目6番地	
分份	理	人	弁理士	髙橋 明	月夫	外1名	·

明 和 曾

- 1 発明の名称 連続スパッタ装置
- 2 特許請求の範囲
 - 1. 箇状の真空容器と、眩真空容器に接続した 排気手段と、該真空容器内に同心状に設けた 回転搬送手段と、上記の搬送手段に等角度間 隔に設けた複数個の基板ホルダと、前記真空 容器の側壁に基板ホルダに対向せしめて設け た開口と、基板ホルダを上配の開口に対して 気密に押圧、離間せしめる駆動手段とを備え たスパッタ装置であって、前記の開口の内の 少なくとも一つの間口に基板導入手段を設け て大気中と真空容器中との間に基板を出し入 れできるように構成し、かつ、上記の基板導 入手段を設けた開口以外の開口の内の少なく とも一つの開口の外側に剛真空室を設けると ともに少なくとも一つの副真空室にスパッタ 処理手段を散け、少なくとも一つの副真空室 に圧力制御手段を設けたことを特徴とする連 鋭スパッタ装置。
- 2. 前記の基板導入手段は、真空排気し得る取入・取出室と、該取入・取出室内に設けた基板搬送手段と、上記の基板搬送手段と前記の基板ホルダとの間で基板を移送するローディング手段とを有するものであることを特徴とする特許財水の範囲第1項に記載の連続スパッタ装置。
- 3. 前記のローデイング手段は、密閉可能なローデイング室を備えたものであり、かつ、上記のローデイング室は真空容器と取入・取出室との間に設けたものであることを特徴とする特許療水の範囲第2項に記載の連続スパッタ装置。
- 4. 前記筒状の実空容器に接続された排気手段と、前記ローデイング室とがパイパス実空配管で接続されていることを特徴とする特許請求の範囲第3項に記載の連続スパッタ装置。
- 3 発明の詳細な説明
 - 〔発明の利用分野〕

本発明は、半導体や通信用デバイス等の素子

薄膜を真空中において複数段階の工程のスパッ タ処理を選続的に行なう装置に関するものである。

〔発明の背景〕

第1図はこの種の公知の数置の一例を示す正面図で、図の上方が地球に対して上方である。 第2図は第1図のA-A断面図である。説明の便宜上、第2図の左方を前、右方を後と言う。 両図に示すごとく、薄い円筒状の真空容器1に ガス配管2、真空パルブ3、可変パルブ4、及 び真空ポンプ5が接続されている。6æは前壁、 6bは後壁である。

真空容器 1 の前盤 6 a には、中心から同一半径上に複数個の開口 7 が設けられ、第 1 図に示すどとくこれらの開口 7 に順次にローデイングステーション 8、第 2 処理ステーション 9、第 3 処理ステーション10、第 4 処理ステーション11 及び第 5 処理ステーション12が設けられている。

ローデイングステーション 8 にはドア13が設 けられ、このドアを開くと第 2 図に示すように

. 3

て前後動させられる圧力プレート19があり、ド
ア13、ローディングステーション8の帰口7、
搬送プレート15の基板保持欠22および圧力プレ
ート19と協調して真空予備室28を形成する。ま
た圧力プレート19には、前嬢68の第2~第5ス
テーション9~12に対応した位置に開口29が設
けられている。

各処理ステーション 9 ~12には、基板のスパッタ処理のためのユニット、若しくは盲盗16が取付られている。

以上の如く構成された従来の連続スパッタ装 徴は次記のように作動する。

実空ポンプ 5 によりあらかじめ実空室 1 を高 実空排気した後真空バルブ 3 を開き、ガス配管 2 よりAr ガスを真空室 1 に導入し、可変パルブ 4 を適宜に調節することにより、 真空室 1 内を 適宜の低圧雰囲気に保つ。エアシリンダ21によ り、 搬送プレート15を真空室 1 の前壁6mに押付 け、さらにエアシリンダ20により圧力プレート 19を搬送プレート15に押しつけ、ローディング 爪23が現われ、基板14を着脱するととができる。 上記の基板保持用の爪23は、前盤6aに接して

設けられた円形の搬送プレート 15 の基板保持孔 22の周囲に設置されている。

真空容器 1 の後度6bには、ローディングステーションに対応する位置にエアシリンダ20を設置し圧力プレート19を搬送プレート15に向けて押圧し得るようになっている。

また、後盤6bの中央部には、搬送プレート15 を前後に駆動するエアシリンダ21が設置されている。

搬送プレート15には各関ロ7と同じ半径上に 等間隔に前述の基板保持孔22が穿たれている。

上記の搬送プレート15は、圧力プレート19による押圧を受けていない状態において、前壁6aに設置されたモータ24、ギア25、チェーン26により回転させられる。搬送プレート15の中心軸上の前後に取付けられた軸27は真空容器 1 の壁6,7と真空シールされている。

また真空容器1内にはエアシリンダ20によっ

4

ステーション8に真空予備室28を作る。リーク 手段(図示せず)により真空予備室28を大気圧 にした後ドア13を開き、搬送手段(図示せず) によりスパッタ処理すみ基板14を取り出した後 未処理基板14を、搬送プレート15の基板保持孔 22内の爪23に装着する。次にドア13を閉じ、粗 引き排気手段(図示せず)により真空予備室28 を粗引き排気する。次にエアシリンダ 20,21 により、圧力プレート19、搬送プレート15及び 前壁6aを相互に離間させる。次にモータ24、ギ ア25、チェーン26により搬送プレート15を1ス テーション分回転させた後、再びエアシリンダ 20,21により前壁6a、搬送ブレート15、圧力 プレート19を密着させる。ローディングステー シェン8は前述の動作をくり返し、第2処理ス テーション 9 乃至第 5 処理ステーション12では 各所定の処理を基板14に施す。

以上の動作をくり返すことにより、 基板14に 一枚ずつ連続してスパッタ処理を行なう。

また各処理ステーションで行なう処理には、

真空中で基板14を加熱し、基板14製面に付着した不純物ガスを除去するペーク処理、基板14の製面にArイオンを衝撃させ下地表面層を除去するスパッタエッチ処理、科談を形成するスパッタ処理、などがある。

額単的な格区としては、第2処理ステーション9でペーク処理又はスパッタエッチ処理を行い、第3処理ステーション10でペーク処理又はスパッタエッチ処理を行い、 第4,第5処理ステーション 11,12 でスパック処理を行うが、いずれの処理ステーションでどのような処理を行うかは任意に設定し得る。

以上に説明した従来の連続スパッタ装置には
次のような不具合が有る。

第2~第5処理ステーションは同一の真空界 囲気になるが、最適動作圧の異なるスパッタ処 理とスパッタエッチ処理を同一圧力下で処理し なければならず、各々を最適動作圧で処理する 場合に比べて処理速度、膜質が低下する。また ペーク処理ステーション、スパッタエッチ処理

. 7 .

〔発明の概要〕

上記の目的を選成する為、本発明のスパッタ **装置は、筒状の真空容器と、該真空容器に接続** した排気手段と、眩真空容器内に同心状に設け た回転搬送手段と、上配の搬送手段に等角度間 隔に設けた複数個の基板ホルダと、前記真空容 器の側盤に基板ホルダに対向せしめて設けた開 口と、基板ホルダを上記の開口に対して気密に 押圧,離間せしめる駆動手段とを備え、前記の 開口の内の少なくとも一つの開口に基板導入手 段を設けて大気中と真空容器中との間に基板を 出し入れできるように構成し、かつ、上記の基 板導入手段を設けた開口以外の開口の内の少な くとも一つの開口の外側に剛実空空を設けると ともに少なくとも一つの副真空室にスパッタ処 理 手段を殴け、 少なくとも一つの 副真空室に圧 力制御手段を散けたことを特徴とする。

(発明の実施例)

次に、本発明の1実施例を第3図、第4図に ついて説明する。第3図は垂直断面図である。 ステーションから発生するガスがスパッタ処理 ステーションに達し、腹質を低下させる。

また処理ユニット18の内、スパック処理ユニットは成膜材料源であるターゲット(図示せず)が消耗するため定期的に交換しなければならないが、その誤其空容器1内が全て大気圧になるため、ターゲット交換後真空容器1内を再び清浄な高真空に排気するまでに長時間必要とし、その給果装置の役働率が低下し、実効的生産能力を低下させる。

また、基板14は其空容器1内を鉛直面内で回動するため、基板14が下部にある時上方より落下してきた異物が基板14に付着し、歩留りを低下させる。

〔発明の目的〕

本発明は上記の事情に鑑みて為され、その目的とするところは、基板への海膜形成工程の歩智りを同上させ、しかも契効的生産能力を向上させ得る連続スパック装置を提供することにある。

. 8 .

第4図は第3図に示す C - C 面による水平断面 図であり、同図の B - B 面は第3図の垂直切断 面を示している。

五角形の真空容器30と中央に円柱状の凹みを有する蓋31により主真空室32を構成する。真語面38には、ほぼ同一水平面に中心に中心にの開口33が等角度間隔にあけられ、原ステーション8の大気側にある。中でイングステーション8の大気側にローディングステーション8の大気側にローディング第1の外側に対したの開口33の外側に対射の発達34が形成されている。第3回に対射の関ロ35により真空的に連通可能である。排気口35によりリンダ36で駆動されるパルブ37により開閉される。

第 4 図に示すごとく真空容器30と蓋31との間には、真空容器30の壁面38とほぼ平行な複数の平面40を有するドラム39がある。ドラム39は蓋

31の底面の中心で回転自在に支持されており、 モータ24、ギア25、チェーン26により回転させ られる。

またドラム39の各々の平面40には、各々1組の板は1241により平面40とほぼ平行な状態のままが後期可能な基板ホルダ42が取付けらいできる。 第31の四路をできる。 第31の四路をできる。 第31の四路をできる。 第31の四路をできる。 第31の四路をできる。 第31の四路をできる。 第31の四路をできる。 第31の四路をできる。 第31の四路をできたが、 ブッシャ43は中心がイドダ42を整面38に押付ける。 円錐カム45が上昇す向にカを受け、 ブッシャ43は中心ありによりまる。 発出は1247により、 ブッシャ43は中心四路にカを受け、 ブッシャ43は中心四路にカを受け、 ブッシャ43の先端は241に第4を受け、 ブッシャ43の先端は241(第4を受け、 ブッシャ43の先端は241(第4を受け、 ブッシャ43の先端は241(第4を受け、 基板ホルダ42は板は241(第4をのででである。 1445が 1445を 1446を 1446を

.11 . .

また取入・取出室52は第3図に示すように真空配管58、真空パルブ59を経由して補助真空ポンプ60に、またリーク配管61、リークパルブ62を経由してリークガス源(図示せず)に接続されている。

ローディング室51はパイパス配管63、配管48 を経由して真空ポンプ 5 に接続されている。

またローディング室51内のローディング位置 64(第4図)に基板14がある時、第3図に示し たエレベータ65により基板14は持ちあげられ、 アーム66(第3図)にチャックされる。(チャ ック機構は図示省略)アーム66は(中心線にて 示す)軸67の回りで回転駆動され、基板14は基 板ホルダ42に移しかえられる。

なおエレベータ65は例えばエアシリンダ68により、またアーム66の軸67はモータ(図示省略)により駆動される。

次に、以上のように得成した連続スパッタ装 置の作動について述べる。

ェアシリンダ44により円雌カム45を下降させ

基板ホルダ42、板ばね47の図示を省略してある。

第3図に示すどとく、少なくとも一つの副実 空室34には処理ユニット18、ガス配管2、 実空 パルプ3、可変パルプ4を設ける。これらの構 成部材は第2図に示した従来装置におけると同 様乃至は類似の構成部材である。

また主真空室32は、配管48により真空ポンプ 5 に接続され、高真空排気される。

また、第4図に示す如くローディングステーシ・ン8の大気側にはローディング室51、さらにその大気側に取入・取出室52が設置されている。取入・取出室52内には2組の搬送手段53,54が、またローディング室51内には1組の搬送手段55が設置されている。

取入・取出室52の両側にはゲートバルブ 5 6,57が設置されている。ゲートバルブ 5 6,57が開いている時に基板14は大気中の搬送手段(図示せず)により取入・取出室52に搬入され、搬送手段 5 3,55,54によりローディング室51を経て再び大気側に搬出されることができる。

.12 .

各ステーションで基板ホルダ42を、真空容器30の低面38に押付けておく。エアシリンダ36によりパルブ37を開いた状態で、真空ポンプ 5 を動作させるとともに、真空パルブ 3 、可変パルブ 4 を協調させてガス配管 2 よりArガスを少なくともひとつの副真空室34に導入し、嗣真空室34 および主真空菌32を各々所定の低圧雰囲気に保つ。副真空室34内の圧力は可変パルブ 4 の開度、および排気口35に対向するパルブ37の開度を変えるととにより調節する。

また取入・取出室52では両側のゲートパルブ56、57および真空パルブ59を閉じた状態で、リークパルブ62を開き、リーク配管62よりリークガスを導入し、取入・取出室52内を大気圧にしておく。

ローディング室51ではエレベータ65を下降の 状態にしておくとともにパイパス配管63により 例えば 10^{-7} Torr台に真空排気しておく。

以上の状態から選転サイクルを開始する。 取入・取出室52のゲートパルブ56を開いた後、 大気偶搬送手段(図示せず)と搬送手段53との 協関により基板14を搬入位置69に搬入した役ゲ ートバルブ56を閉じる。

次に補助真空ポンプ60を作動させ、真空パルプ59を開き、取入・取出室52内を例えば 0.1 Torrに排気した後、ゲートパルプ57を開く。 搬送手段 53,55 の協調により、 基板14をローディング位置64に搬送した後、エレベータ65、アーム66の協調により、 基板14を基板ホルダ42に装置する。

次にエアシリンダ44により円錐カム45を上昇させると、ブッシャ43は圧縮はね47により基板ホルダ42は板はね41により、それぞれ中心方向に移動する。次にモータ24、ギア25、チェーン26により、ドラム39を1ステーション分回転させた後、エアシリンダ44、円錐カム45、70を登るホルダ42を真空容器30の整面38に押付ける。ローディングステーション8では基板ホルダ42に装着されている処理でよる414を、アーム66、エレベータ65の協調によ

. 15 .

でスパッタエッチ処理、第4,第5ステーションでスパッタ処理を行なう。 その場合、各ステーションの処理ユニット18は、第2ステーションはウエーハベークユニット、第3ステーションはスパッタエッチングユニットである。 ステーションはスパッタ処理ユニットである。 本実施例における各室の圧力は次の如くであ

る。 主真空皇: 1 ミリメートル、

第 2 処理ステーションの副真空室:1 ミリメートル、 第 3 処理ステーションの副真空室:8 ミリメートル、 第 4 ,第 5 処理ステーションの副真空室:2 ミ リメートル。

前述の作動を鱗返すととにより、多数の基板 14がそれぞれ連続的にスパッタ処理を施される。 また消耗品であるスパッタ処理ユニットのタ

ーゲットの交換は以下のように行なう。

エアシリンダ44、円錐カム45、ブッシャ43の 協調により基板ホルダ 5 コを壁面38に押付けさ らにターゲット交換を行なうステーションのエ り、搬送手段55上に移しかえる。ゲートベルブ57を開いた後、搬送手段55,54の協調により 基板14を取入・取出室52内の搬出位置70に搬送 するとともに、未処理の装板14を搬入位置69か らローディング位置64に搬送した後、ゲートバ ルブ57を閉じる。

前述のごとく取入・取出室内を大気圧にし、 ゲートバルブ56を開いた後、次に処理する未処 題基板14の搬入と、搬出位置70にある処理すみ 基板14の搬出とを同時に行なう。

以上のローディングステーション8での収入・ 取出し処理と並行して、第2~第5ステーションでは基板1.4に各々所定の処理を施す。

なお、第2~第5処理ステーションでは、ウェーハ表面に吸描した汚染ガスを除去するウエーハベーク処理、スパッタ前のウェーハ裂面の酸化物廠を除去するスパッタエッチ処理、あるいは海峡を形成するスパッタ処理を任意に組合せて処理を行なうが、碾準的には第2ステーションでウェーハベーク処理、第3ステーション:

· 16 ·

アシリンダ36によりそのステーションのパルブ37を閉めることにより該 剛政空室34と主英空34の32とを真空シールする。次にその剛真空室34のリーク手段(図示せず)により、 副真空室34を大気圧にした後、そのステーションに取付けられている処理ユニット18のスパッタ電程を外してターゲットを交換する。 再びスパッタ電程を外してターゲットを映する。 再びスパッタ電程を外してターゲットを決する。 再びスパッタ電程を外してターゲットを決する。 再びスパッタ電程を外してターゲットを改進する。 再びスパッタ電程を外してターゲットを交換する。 再びスパッタ電程を外してターゲットを交換する。 再びスパッタ電程を外してある。 本質ないがを後退させ、副真空室34内を高真空排気する。

以上のように本発明によればターゲット交換を行なう場合には、主真空室32を高真空排気したまま、ターゲットを交換を行なうステーションの側真空室のみを大気にすればよい。

上述の実施例においてはローディングステーション1個と処理ステーション4個と、計5個のステーションを設けたが、本発明を実施する場合、設置するステーションの値数は任意に設定し得る。

また本央施例ではローディングステーション 8にローディング第51と、取入・収出室52とを 敗けたが、とれに限らずローディング選51を省 略し、取入・収出室52を主奏空室32に直接に収 付け、さらに取入・取出室52内にエレベータ65、 ローディング用のアーム66を設けることによっ ても同様の効果が得られる。

本実施例においては、以上に述べた構造機能 から明らかなように、みかけ上一組の真空シス テムより収るスパッタ装置において、各処理ス テーション低に刷真空室を設けることにより各 馴真空室の圧力を独立に制御でき、名処理に及 遊な圧力に設定することにより処理速度の向上 膜質の向上をはかるととができる。また、ベー ク処理ステーション、スパッタエッチステーシ ■ンより発生した不純物ガスは、各ステーシ■ ンの排気口より主真空室に出て真空ポンプに達 する。この場合、一度主具空室に出た不純物が スが他のステーションの排気口から脚裏空室に 入りとむ確率は災用上無視できる程小さい。そ

. 19 .

4 図面の簡単な説明

第1図は従来の連続スパッタ装置の垂直断面 図、 第 2 図は 第 1 図 の A - A 断 面 図、 第 3 図 は 本祭明の連続スパッタ装置の1実施例の垂直断 面図、第4図は第3図のC-C面による水平断 面図である。

1 … 真空容器、

2 … ガス配管、

3…真空パルブ、

4…可変パルブ、

5 …真空ポンプ、

8 … ローディングステーション、

9 … 第 2 処理ステーション、

10 … 第 3 処理ステーション、

11 … 第 4 処理ステーション、

12 … 第 5 処理ステーション、

13 … ドア、

14 … 窗蓋、

17 … 開口、

18 …処理ユニット、

19 … 圧力プレート、

20 …エアシリンダ、

21 …エアシリンダ、

22 … 基板保持孔、

23 … 爪、

24 ... モータ、

25 …ギア、

26 …チェーン、

の結果、ベークステーション、スパッタエッチ ステーションより発生した不純物ガスがスパッ タ処理ステーションに入りこんでスパッタ処理 に悪影響を与える成れは奥用上無視し得る。

また主真空室内では基板は水平面内を回動す るため、基板の上方から異物が落下し基板に異 物が付着することを防止できる。

さらに本実施例によれば、主真空室内の機構 は大気にふれるととがないため、ベーク処理ス テーションで高温にされる基板ホルダなどが常 温の大気により冷却されず、 加熱と冷却のくり 返しにより基板ホルダに付着した膜材料のはが れを防止できるとともに、スパッタ処理に好ま しくない大気中のガスが主真空室へ入りとむの を低減できる。

〔発明の効果〕

以上詳述したように、本発明の連続スパッタ 装置によれば、基板に薄膜を形成する作業の歩 留りを向上させ、しかも実効的生産能力を向上 せしめ得るという優れた実用的効果を生じる。

. 20 .

27 … 軸、

28 … 真空予備室、

30 … 真空容器、

31 … 崟、

32 … 主真空室、

33 … 期口、

34 … 副真空室、

35 … 排気口、

36 …エアシリンダ、

37 … パルプ、

38 … 盛面、

39 … ドラム、

40 … 平面、

41 … 板ばね、

42 … 葢板ホルダ、 44 …エアシリンダ、 43 … プッシャ、 45 … 円錐カム、

46 … ガイド、

47 … 圧縮はね、

48 …配管、

51 … ローディング室、

52 ··· 取入 · 取出室、

53.54.55 … 搬送手段、

56,57 …ゲートパルプ、58 …真空配管、

59 … 真空パルブ、

60 … 補助真空ポンプ、

61 … リーク配管、

62 … リークパルブ、

68 … エアシリンダ、

63 … パイパス配管、

64 …ローディング位置、

65 … エレベータ、

66 ··· アーム、

67 … 軸、 69 -- 搬入位置、

70 … 搬出位置。

代型人弁理士 高

--440--

